

PRESS RELEASE
報道関係者各位

2024年12月12日
株式会社 神戸デジタル・ラボ

12月13日、グランフロント大阪 アクティブラボ
「大学都市 KOBE!発信プロジェクト」ブースで展示開始
カピバラの行動追跡から、宇宙教育まで
神戸デジタル・ラボの幅広い取り組みをご紹介します

システム開発やアプリ開発を手がける株式会社神戸デジタル・ラボ（兵庫県神戸市中央区、代表取締役社長：玉置慎一、以下 KDL）は、2024年12月13日（金）から2025年4月20日（日）まで、グランフロント大阪（大阪市北区大深町）ナレッジキャピタルのアクティブラボにおいて、「未来の X（クロス）を共に創る」をテーマに、AI を活用した動物の生態観測や人流検知、宇宙教育プロジェクトなどの取り組みを紹介する展示を行います。



■アクティブラボとは

グランフロント大阪北館にある知的創造拠点「ナレッジキャピタル」の3階、企業や大学などの新しい技術や取り組みに触れ、体験できる展示エリアです。

今回 KDL が出展する展示ブース「大学都市 KOBE!発信プロジェクト」は、神戸の大学や高等専門学校、行政、企業・団体が参加する一般社団法人大学都市神戸産官学プラットフォーム（兵庫県神戸市中央区、代表理事 高士薫）が企画するもので、全国有数の”大学都市”であ

る神戸市の魅力を発信するため、神戸市と市内大学などが連携しながら、子どもから大人まで幅広く楽しめる体験型展示を行っています。

◎アクティブラボ「大学都市 KOBE!発信プロジェクト」ブース紹介ページ
<https://kc-i.jp/facilities/the-lab/active-lab/kobe/>

■出展の経緯

KDL では、神戸市内の大学などと連携し、インターンシップを活用した地元企業の課題解決や、実践的なスキル習得の場の提供、非常勤講師の派遣など、これからの時代を担っていく人材の育成や雇用促進に取り組んでいます。KDL においても神戸の大学出身の社員が活躍しています。KDL は、大学都市神戸産官学プラットフォームの企業会員でもあり、この度「大学都市 KOBE!発信プロジェクト」ブースへ出展する運びとなりました。

■主な展示内容

KDL は 1995 年、阪神・淡路大震災を機に設立。以来 神戸市に本社を置き、IT を用いたあらゆる手段を使ってお客様の課題の本質的な解決に挑戦してきました。今回の展示では、「未来の X (クロス) を共に創る」をテーマに、KDL が開発に携るプロジェクトやサービス、社内のユニークな企画など、幅広い取り組みをご紹介します。テーマに掲げる「X (クロス)」は、変革、交流、共創、新たな領域への挑戦、そしてその先にある多様な社会の未来を表しています。

1. AI×人流

AI を活用した人流分析アプリを展示します。

本アプリは、人流解析や物体検知を得意とする KDL のソリューション「KDL Cam (ケーディー



<KDL Cam アプリ画面例>

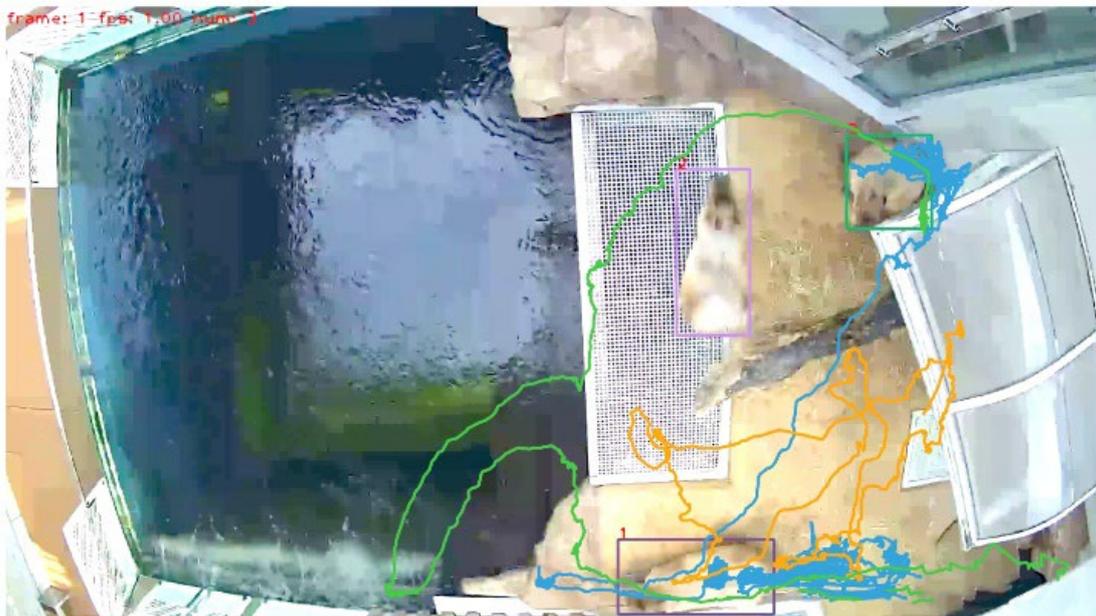
エルカム)」で開発したもので、展示ブースに設置したカメラ画像を画像認識AIが分析し、ブースにいる人数、混雑状況、人物の服装や行動、改善案などを生成AIが自動でレポートに書き起こします。

この技術を活用することで、飲食店や施設、イベント会場、観光地などでサービス向上のために行われる人流分析業務の労力と時間を大幅に減らすことができます。

2. AI×生態

神戸のベイエリアにある人気の都市型水族館 劇場型アクアリウム『atoa (アトア)』と共同で取り組む、AIを活用した生態観測の実証実験をご紹介します。この取り組みは、水族館の課題解決に挑戦する実践的インターンシップとして実施しています。

アトアの飼育エリアに設置したカメラの映像から、動物（カピバラ）をリアルタイムに判別・追跡し、行動履歴をデータ化・可視化するAIおよびAIを活用したシステムの開発を行っています。実証実験の現場環境の調査から、AIモデル構築、アプリケーション作成まで、すべての工程にKDLのインターンシップに参加する学生が携わっています。



〈カピバラの行動履歴を可視化した例〉

※本実証実験の成果を発表するプレスリリースを2024年12月12日に配信しました。

【プレスリリース】

AIでカピバラの行動履歴データ化・可視化に成功

水族館の課題解決に挑戦する実践型インターンシップの成果

— 神戸デジタル・ラボ、劇場型アクアリウム「atoa」のコラボレーション —

<https://www.kdl.co.jp/news/2024/12/news-6483/>

3. 宇宙×教育

KDLの宇宙教育プロジェクト「未来の宇宙リーダーズ」をご紹介します。

「未来の宇宙リーダーズ」は、宇宙に関する情報発信やイベント、教育プログラムを通じて、子どもたちの創造的思考力を育み、未来の社会を担う人材を育成することを目的としています。日本全国各地でイベントや小・中学生向け合宿を開催し、宇宙のことを広く体系的に学ぶ体験型カリキュラムを提供しています。2024年8月には日本と現地の子どもたちが交流しながら宇宙について学ぶサマーキャンプをカンボジアで開催しました。

本展示では「宇宙に行ったら何したい?」と題して、子どもたちの自由な発想とアイデアを募集するほか、子どもたちに人気の宇宙クイズもご用意しています。



〈北海道赤平市で開催されたイベントの様子〉

4. 手軽に空間操作を楽しむアプリ「Garden Leap (ガーデンリーブ)」

専用のディスプレイや複数のセンサー機器を使わずに空間操作が体験できるアプリを展示します。小型の光学式ハンドトラッキングカメラ(*)1台を首に掛けて手や指を動かすと、カメラがその動きを検知し、モニターに映る物体をつかんだり動かしたりすることができます。展示では、KDL公式キャラクター「デジごん」が蹴るサッカーボールからゴールを守るゲームに挑戦できます。

KDLでは、ハイブリッド勤務のワークスタイルを活かしながら、オフィスでしかできない社員間の関係構築にも焦点を当て、「出社したくなるオフィスづくり」に取り組んでいます。本アプリは、その取り組みの一環として、オフィスに出社した際に楽しめるアプリとして社員が制作しました。

*光学式ハンドトラッキングカメラ：赤外線などの光の反射を利用して人間の手指を検知・認識し、その動きをバーチャル空間に取り込むことができるデバイス。



〈KDL オフィスでアプリを楽しむ様子〉

5. ペットボトルキャップを食べる「デジゴン」

KDL 公式キャラクター「デジゴン」型のペットボトルキャップ回収ボックスを展示します。物体検出センサーと小型コンピュータを組み合わせた IoT の仕組みが内蔵されており、「デ



〈「デジゴン」型ペットボトルキャップ回収ボックス〉

「デジごん」の口にペットボトルキャップを入れると、センサーが検知し、「ペットボトルのキャップおいしいごん!」「今のペットボトルのキャップはちょっとだけ甘かったごん!」などの音声約 20 種がランダムで再生されます。

この回収ボックスは、SDGs への関心を高めようと始まった社内の取り組みの中で、楽しくペットボトルキャップ回収活動に参加できるようにと社員が制作しました。

ご来場の際はぜひ「デジごん」にペットボトルキャップを“食べさせて”あげてください。

■展示ブースの概要

展示期間 2024 年 12 月 13 日（金）～2025 年 4 月 20 日（日）

営業時間 10：00～21：00

場所 ナレッジキャピタル「アクティブラボ（ACTIVE Lab.）」3 階
（大阪市北区大深町 3-1 グランフロント大阪北館）

※入場無料。ご自由に見学いただけます。

※展示の内容については変更となる場合があります。

※大学都市神戸産官学プラットフォームと同時出展します。

■大学都市神戸産官学プラットフォームとは

神戸の地域経済社会が抱える多様かつ複層的な課題解決に向け、「知（地）の拠点」である大学などの高等教育機関が持つシーズを活用し、産官学共創の取組みの拡充とともに産官学連携体制の一層の強化を目的とし、令和 5 年 11 月にスタートしたプラットフォーム。

◎「一般社団法人 大学都市神戸産官学プラットフォーム」ホームページ

<https://kobeplatform.or.jp/>

【会社概要】

会社名 : 株式会社 神戸デジタル・ラボ

代表者 : 代表取締役社長 玉置慎一

所在地 : 〒650-0034 兵庫県神戸市中央区京町 72 番地 新クレセントビル

設立 : 1995 年 10 月

資本金 : 5,000 万円

従業員数 : 174 名 (2024 年 12 月 1 日現在)

URL : <https://www.kdl.co.jp/>

【本件に関するお問い合わせ先】

株式会社 神戸デジタル・ラボ

経営戦略本部 島村聡

E-mail : info@kdl.co.jp / 電話 : 078-327-2280 (代表)

※テレワーク推進企業です。メールでご連絡いただけますと幸いです。

【報道関係のお問い合わせ先】

経営戦略本部 広報チーム

北岡麻友美 (080-6207-9527)、岩井珠実 (070-2272-5296)、嶋崎まゆ (080-5978-7269)

E-mail : press@kdl.co.jp

電話 : 078-327-2280 (代表)

※取材など随時対応しますので、お気軽にお問い合わせください。